

Teorema do fluxo turbular

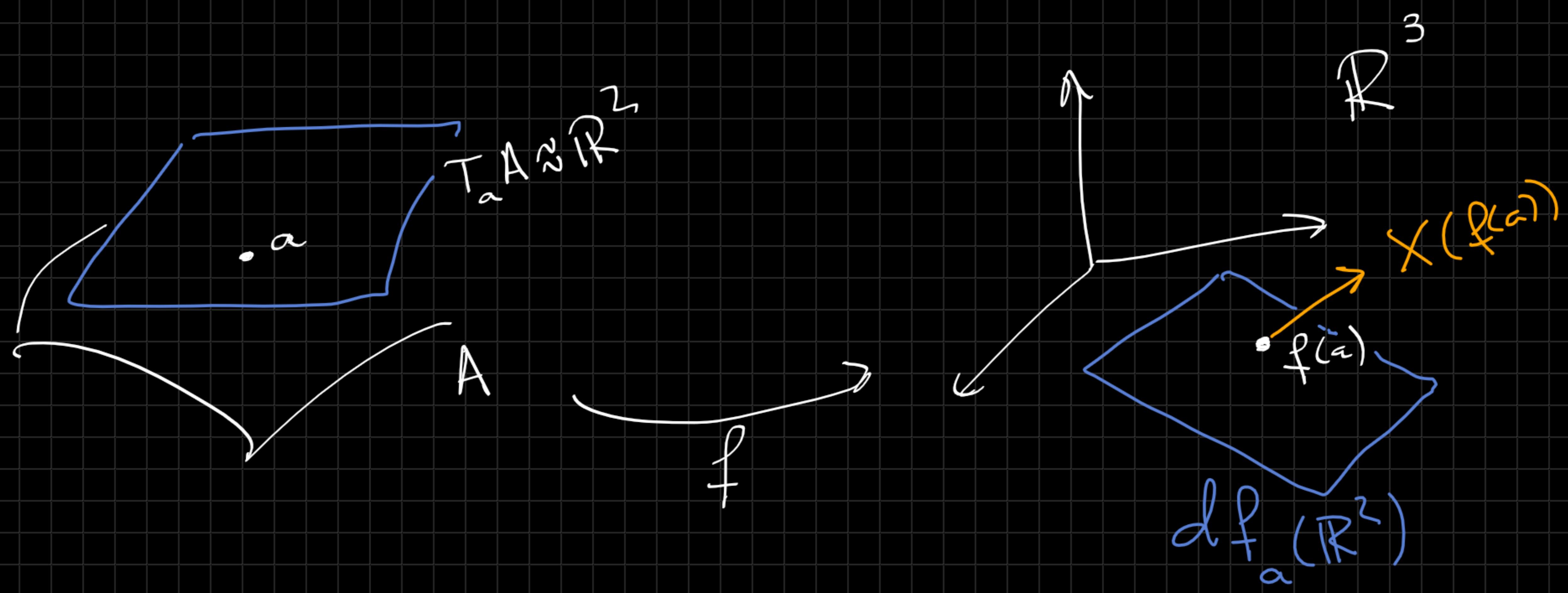
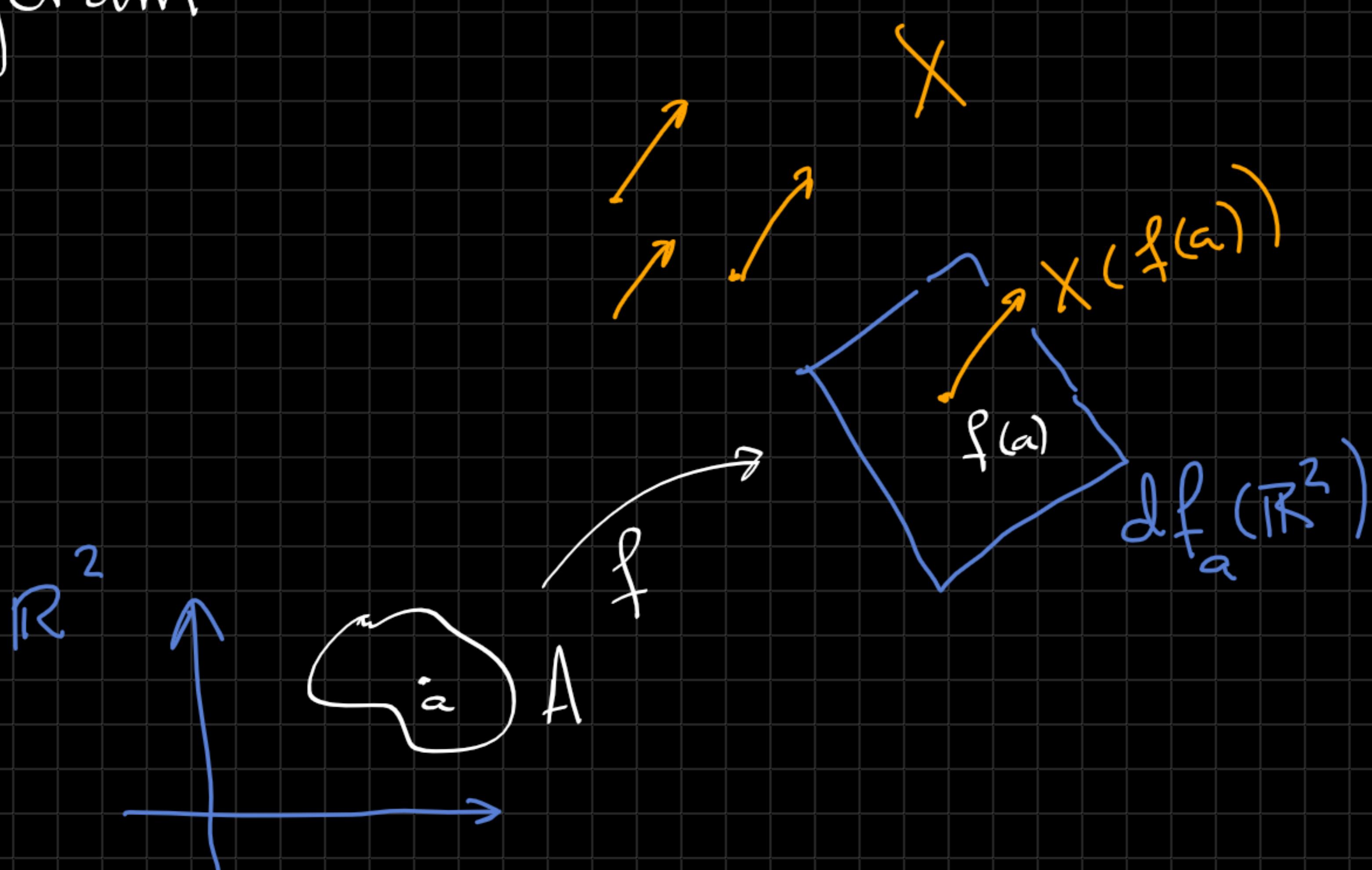
(segundo Sotomayor)

Def: Sejam $X: \Delta \rightarrow \mathbb{R}^n$ um campo de classe C^k , $k \geq 1$, $\Delta \subset \mathbb{R}^n$ aberto e $A \subset \mathbb{R}^{n-1}$ um aberto.

Uma aplicação $f: A \rightarrow \Delta$ diferenciável de classe C^r chama-se seção transversal local de X (de classe C^r) quando, para todo $a \in A$,

$$df_a(\mathbb{R}^{n-1}) \text{ e } X(f(a))$$

geram \mathbb{R}^n .



Seja $\Sigma := f(A)$ munido da topologia induzida por \mathbb{R}^n . Se $f: A \rightarrow \Sigma$ for um homeomorfismo,

diz que Σ é uma seção transversal de X .

Exemplo: Seja $p \in \Delta$ um ponto não-singular para o campo X (i.e., $X(p) \neq 0$) e seja

$$\{v_1, \dots, v_{n-1}, X(p)\}$$

uma base de \mathbb{R}^n .

Considere $B(0, \delta)$ a bola de centro 0 e raio $\delta > 0$ em \mathbb{R}^{n-1} .

Para $\delta > 0$ suficientemente pequeno,

$f: B(0, \delta) \subseteq \mathbb{R}^{n-1} \rightarrow \Delta$ definida por

$$f(x_1, \dots, x_{n-1}) = p + \sum_{i=1}^{n-1} x_i \cdot v_i$$

é uma seção transversal local de X em p .

De fato, como $p = f(0)$, temos:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x_i}(0) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, \dots, h, \dots, 0) - f(0)}{h} \\ &= \frac{p + h v_i - p}{h} = v_i \end{aligned}$$

$$\Rightarrow df_0 = (v_1, v_2, \dots, v_{n-1})_{n \times (n-1)}$$

$$\Rightarrow \mathbb{R}^n = \text{Span}\{df_0(\mathbb{R}^{n-1}), \underbrace{\times}_{P}(f(0))\}$$

Teorema (fluxo tubular)

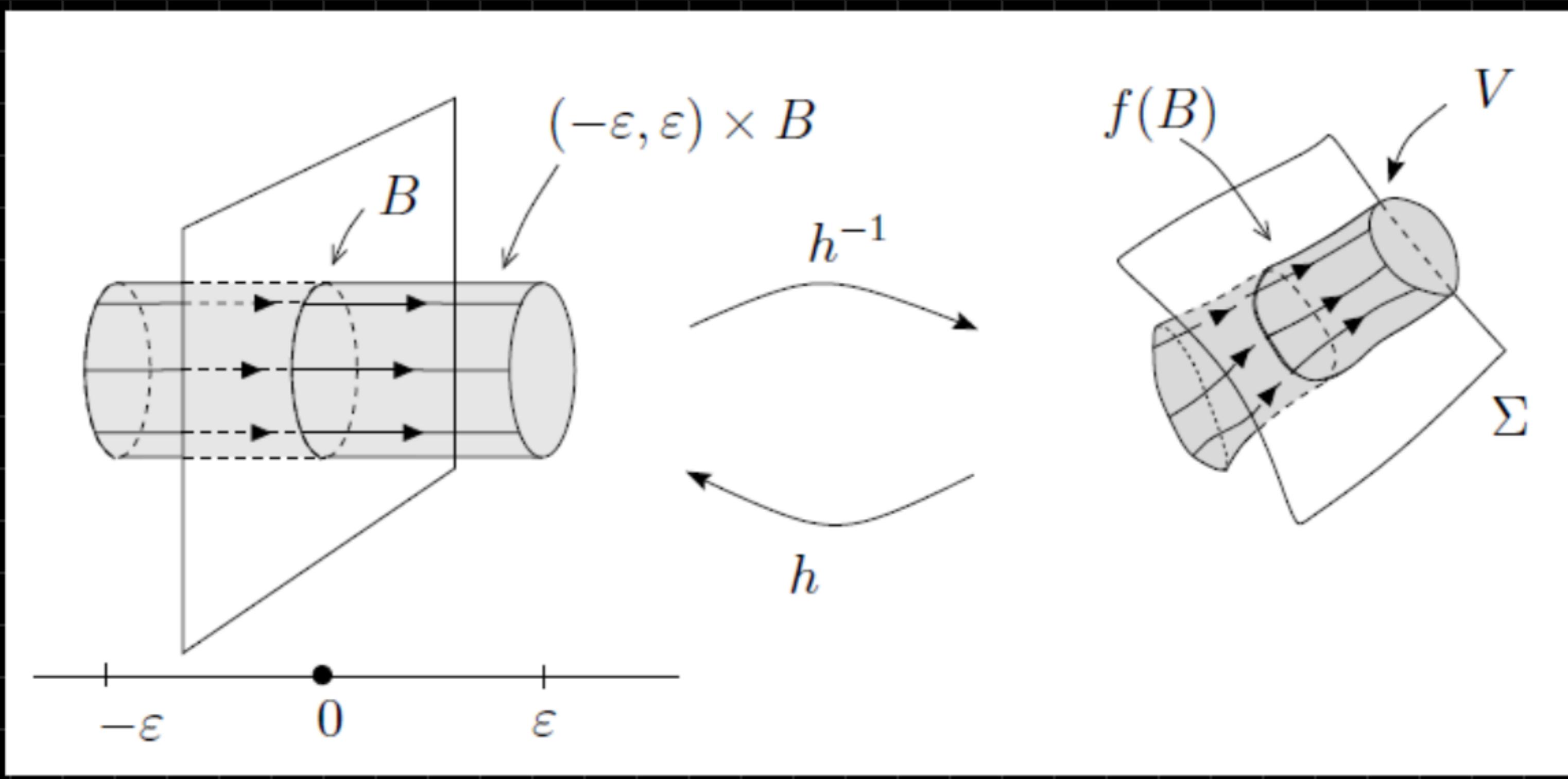
Seja p um ponto não-singular de $X: \Delta \rightarrow \mathbb{R}^n$, campo de classe C^k ($k \geq 1$) e $f: \Delta \rightarrow \Sigma$ uma seção transversal local de X de classe C^k , com $f(0) = p$.

Então existem uma vizinhança V de p em Δ e um difeomorfismo $h: V \rightarrow (-\varepsilon, \varepsilon) \times B$ de classe C^k , onde $\varepsilon > 0$ e B é uma bola aberta de \mathbb{R}^{n-1} com centro na origem $0 = f^{-1}(p)$ tal que:

$$(i) \quad h(\Sigma \cap V) = \{0\} \times B;$$

(ii) h é uma C^k -conjugação entre $X|_V$ e o campo constante $Y: (-\varepsilon, \varepsilon) \times B \rightarrow \mathbb{R}^n$,

$$Y = (1, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n.$$



(ref. Sotomayor)

dem: Seja $D = \{(t, x) \in \mathbb{R}^{n+1} \mid x \in \Delta \text{ e } t \in I_x\}$,

onde I_x é o intervalo maximal da solução φ_x com

$\varphi_x(0) = x$ e reja $\varphi: D \rightarrow \Delta$ o fluxo de X .

Defina $F: D_A \rightarrow \Delta$ por $F(t, u) = \varphi(t, f(u))$,

onde $D_A = \{(t, u) : (t, f(u)) \in D\}$.

Então F manda retas paralelas ao eixo t em curvas integrais do campo X . Vamos mostrar que

F é um difeomorfismo local em $0 = (0, 0) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^{n-1}$.

Pelo Teorema da Função Inversa, basta mostrar que

dF_0 é um isomorfismo.

Observe que $dF_0(e_1) = \frac{d}{dt} \varphi(t, f(0)) \Big|_{t=0}$

$$= X(\varphi(0, p)) = X(p).$$

e que, $\forall j \geq 2$, $dF_0(e_j) = \frac{\partial}{\partial e_j} \varphi(0, f(0)) = \frac{\partial f}{\partial e_{j-1}}(0)$,

pois $\varphi(0, f(u)) = f(u)$, $\forall u \in A$.

Então, como $\left\{ \frac{\partial f}{\partial e_1}(0), \dots, \frac{\partial f}{\partial e_{n-1}}(0) \right\}$ gera \mathbb{R}^n , segue-se que dF_0 é isomorfismo.

Pelo Teorema da Função Inversa, existem $\varepsilon > 0$ e uma bola B em \mathbb{R}^{n-1} centrada em $0 \in \mathbb{R}^{n-1}$

tais que $F|_{(-\varepsilon, \varepsilon) \times B}$ é um difeomorfismo sobre Ω

aberto $V = F((-\varepsilon, \varepsilon) \times B)$.

Chame $h = (F|_{(-\varepsilon, \varepsilon) \times B})^{-1}$.

Então, como $F(0, u) = \varphi(0, f(u)) = f(u)$, $\forall u \in B$, temos que $h(\sum \cap V) = \Omega \times B$, o que prova

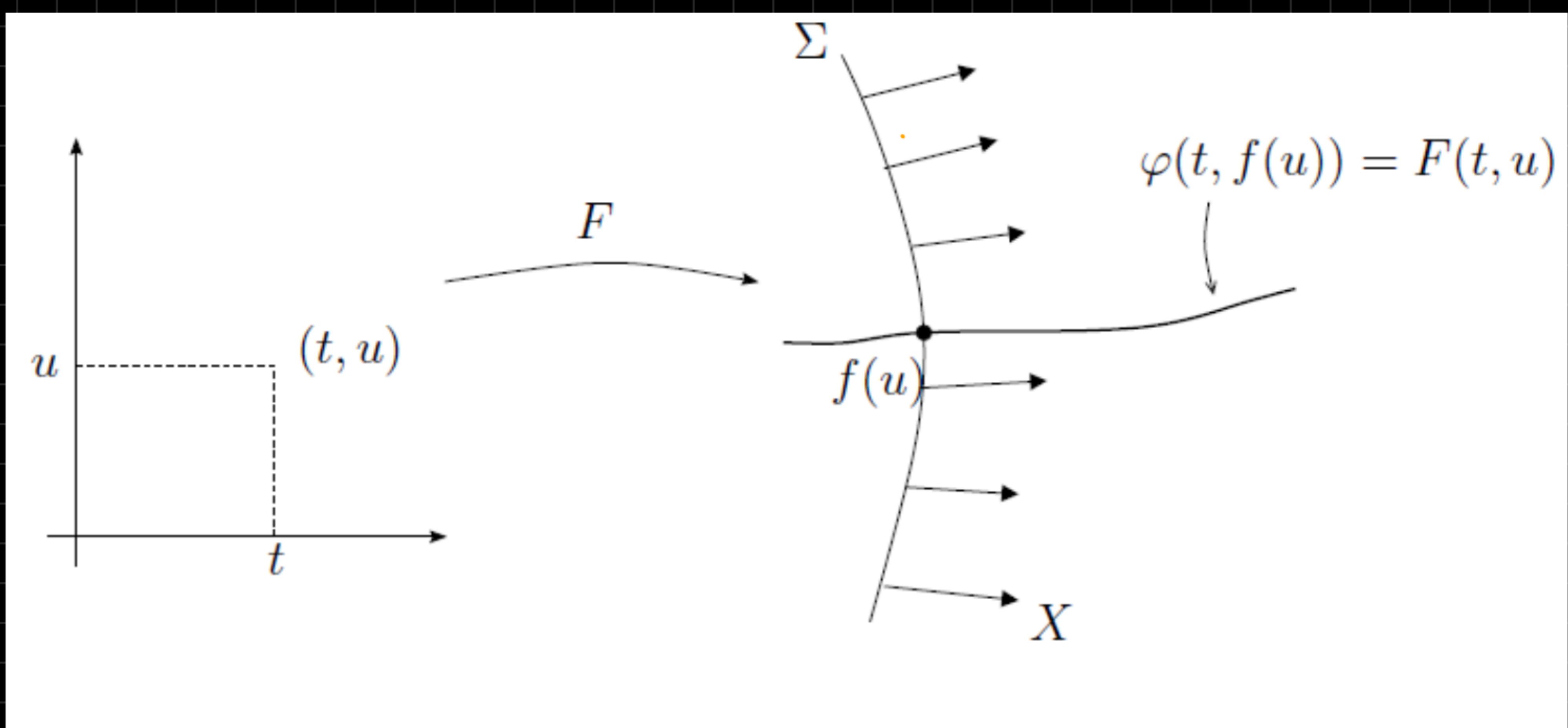
(i).

Para ver (ii), observe que h^{-1} conjuga Y e X pois:

$$\begin{aligned} dh_{(t,u)}^{-1}(Y(t,u)) &= dF_{(t,u)}^{-1} \cdot (1, 0, \dots, 0) \\ &= dF_{(t,u)}(e_1) = \frac{\partial}{\partial t} \varphi(t, f(u)) = \end{aligned}$$

$$= X(\varphi(t, f(u))) = X(F(t, u)) = X(h^{-1}(t, u)),$$

$\forall (t, u) \in (-\varepsilon, \varepsilon) \times \mathcal{B}$, provando (ii), //



(ref. Sotomayor)

Corolário: Seja Σ uma seção transversal de X . Para todo ponto $p \in \Sigma$, existem $\varepsilon = \varepsilon(p) > 0$, uma vizinhança V de p em \mathbb{R}^n e uma função $\tau: V \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^k , tais que $\tau(V \cap \Sigma) = \mathcal{O}$ e:

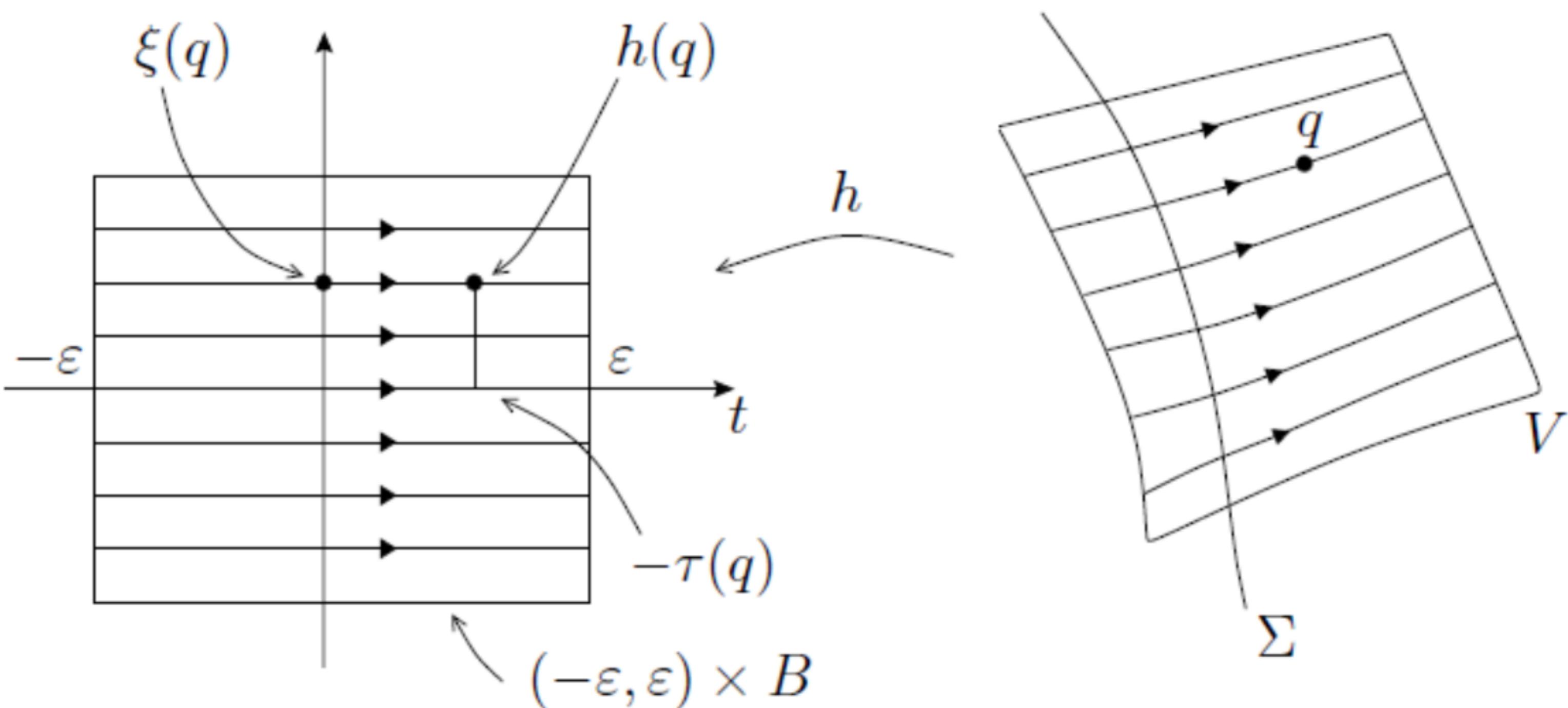
(a) para todo $q \in V$, a curva integral $\varphi(t, q)$ de $X|_V$ é definida e biunívoca em $J_q = (-\varepsilon + \tau(q), \varepsilon + \tau(q))$;

(b) $\xi(q) = \varphi(\tau(q), q) \in \Sigma$ é o único ponto onde $\varphi(\cdot, q)|_{J_q}$ intersecta a seção Σ .

Em particular, $q \in \Sigma \cap V$ se, e só se, $J(q) = 0$.

(c) $\xi: V \rightarrow \Sigma$ é de classe C^k e $d\xi_q$ é sobrejetiva para todo $q \in V$. Mais ainda, $d\xi_q(v) = 0$ se, e só se, v é colinear com $X(q)$, isto é, $v = \alpha \cdot X(q)$ para algum $\alpha \in \mathbb{R}$.

Demonstração Sejam h, V e ε como no Teorema 3.26. Ponhamos $h = (-\tau, \xi)$. O campo Y daquele teorema satisfaz a todas as afirmações acima. Como h é uma C^k -conjugação, conclui-se que X também satisfaz estas afirmações. ■



(ref. Sotomayor)

Referências:

1) Segui, essencialmente, a seção 3.5 da versão de 2011 do livro de Sotomayor:

Equações Diferenciais Ordinárias
(Textos Universitários do IME-USP)

Algumas referências alternativas:

2) Ordinary Differential Equations

(o autor

disponibiliza em
seu site!)

and Dynamical System -

Gerald Teschl

(AMS)

3) Teoria Geométrica das Folhações -

(on Geometric Theory
of Foliations)

[Springer]

César Camacho e

Alcides Lins Neto

(Projeto Euclides-IMPA)

4) Introdução aos Sistemas Dinâmicos -

Jacobs Palis Jr. e Wellington de Melo

(on Geometric

Theory of Dynamical

Systems - An Introduction

[Springer]

(Projeto Euclides-IMPA)